

## ■ Git の仕様変更に伴う注意事項

「Scamper による ROS & Raspberry Pi 製作入門」(平成 30 年 12 月 21 日 第 1 刷)

ISBN : 978-4-274-50718-2

Git サーバの仕様変更に伴い、本書の説明と異なる箇所が生じたため、変更後の説明と解決方法を示します。

### ▼ 変更が生じる箇所

ROS Kinetic のインストール「3.1 ROS のインストール (Raspberry Pi 編)」 p.31~

wstool コマンドを用いて ROS パッケージのアーカイブを

Git サーバから取得し展開する際 (p.36 最上部のコマンド) に発生する問題です。

### ▼ 解決方法

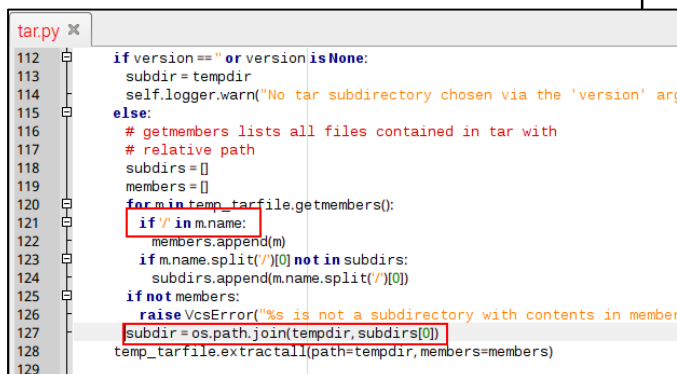
p.36 最上部 `rosinstall_generator` コマンドを実行する前に、`wstool` コマンド内で使用している「`vcstool`」のスクリプトを書き換えます。手順を以下に示します。

1. RaspberryPi を起動し、RDP 接続でログイン
2. 端末を開き、以下のコマンドを入力して `tar.py` スクリプトを編集  
`sudo -E geany /usr/lib/python2.7/dist-packages/vcstools/tar.py`

#### 【編集内容】

- ・ 121 行目 :  
`if m.name.startswith(version + '/')` → `if '/' in m.name:`
- ・ 127 行目 :  
`subdir = os.path.join(tempdir, version)` → `subdir = os.path.join(tempdir, subdirs[0])`

3. `tar.py` スクリプトを編集後、  
以下のコマンドで `~/ros_catkin_ws` ディレクトリの中身をすべて削除します。  
`rm -rf ~/ros_catkin_ws/*`



```
tar.py x
112 | if version==" or version is None:
113 |     subdir = tempdir
114 |     self.logger.warn("No tar subdirectory chosen via the 'version' arg
115 | else:
116 |     # getmembers lists all files contained in tar with
117 |     # relative path
118 |     subdirs=[]
119 |     members=[]
120 |     for m in temp_tarfile.getmembers():
121 |         if '/' in m.name:
122 |             members.append(m)
123 |             if m.name.split('/')[0] not in subdirs:
124 |                 subdirs.append(m.name.split('/')[0])
125 |             if not members:
126 |                 raise VcsError("%s is not a subdirectory with contents in member
127 |                 subdir = os.path.join(tempdir, subdirs[0])
128 |             temp_tarfile.extractall(path=tempdir, members=members)
129 |
```

上記手順での書き換え後、書籍 p.36 以降 (最上部 `rosinstall_generator` コマンド) を実施して、正常に ROS のインストールを行うことができます。