

「続・わかりやすいパターン認識」正誤表（第8刷）

頁	箇所	修正前	修正後
8	上から7行目	1枚取り出すとき	1枚取り出すとき
18	下から11行目	扉Cを開けることを o_C で表す	扉Cを開けることを $X = o_C$ で表す
20	上から9行目	司会者が正解を知らない場合	司会者が正解を知っている場合
25	下から2行目	コインが表(head)であることを H ,裏(tail)であることを T で表す	コインが表(heads)であることを H ,裏(tails)であることを T で表す
30	脚注*2	毎回同一のコインを投げているので $P(\mathbf{x}^{(n)}) = P(x_1) \cdot P(x_2) \cdots P(x_n)$ は成り立たず,式(2.22)となることに注意.	毎回同一のコインを投げる場合は $P(\mathbf{x}^{(n)}) = P(x_1) \cdot P(x_2) \cdots P(x_n)$ ではなく,条件付き独立(7ページ)の式(2.20)が成り立つ.その結果,式(5.16)ではなく,式(2.22)となることに注意.
48	下から2行目	の値は	のうち,取り出したコインに対する事後確率の値は
58	図4.2	<p>図4.2 ベータ分布 $Be(\alpha, \beta)$ の形状</p>	<p>図4.2 ベータ分布 $Be(\theta; \alpha, \beta)$ の形状</p>
60	下から13行目	確かめられる.	確かめられる.式(4.44)の推定法は,MAP推定(MAP estimation)と呼ばれる.
63-65	図4.4 - 図4.6のy軸ラベル	$P(\theta \mathbf{x}^{(n)})$	$p(\theta \mathbf{x}^{(n)})$
66	下から5行目	を再掲したものである.	の再掲であり,式(4.50)はMAP推定の式である.
74	下から2行目	コインを逃げて	サイコロを投げて
86	上から10行目	コインの種類を	サイコロの種類を
114	図6.1内の記号	=	≈

136	上から 5 行目	(証明は演習問題 8.3 を参照のこと)	(削除)
143	式 (8.36)	$s^* = \operatorname{argmax}_s \{P(s \mathbf{x})\}$	$s^* = \operatorname{argmax}_s \{P(\mathbf{x}, s)\}$
167	上から 2 行目	$g_2(\mathbf{x}) = \log(\mathbf{x}, s^* \Omega_2)$ の値を	$g_2(\mathbf{x}) = \log P(\mathbf{x}, s^* \Omega_2)$ の値を
186	図 9.6 上図の y 軸ラベル	対数尤度 $\log P(\mathbf{x})$	対数尤度 $\log p(\mathbf{x}; \theta)$
187	図 9.8 上図の y 軸ラベル	対数尤度 $\log P(\mathbf{x})$	対数尤度 $\log p(\mathbf{x}; \theta)$
198	下から 6 行目	量子化誤差が最小	量子化誤差が最小
211	上から 9 行目	これらの事前確率の値も図中に示されている .	(削除)
214	式 (11.4)	$p(s, \theta \mathbf{x}) =$	$P(s, \theta \mathbf{x}) =$
219	上から 12 行目	exchangability	exchangeability
238	下から 2 行目	ディリクレ過程 $(\alpha, G_0(\theta))$	ディリクレ過程 $DP(\alpha, G_0(\theta))$
264	下から 8 行目	また, それに対応するパラメータのインデックスも更新する .	(削除)
292	上から 2 行目	図 A.2 (a)	図 A.2 (b)
293	下から 4 行目	Hessian	Hessian matrix
294	下から 5 行目	composition	composite function
296	下から 5 行目	global optimal solution	globally optimal solution
296	下から 3 行目	local optimal solution	locally optimal solution
311	脚注 *10	luch buffet	lunch buffet
314	下から 3 行目	名古屋大学教授	名古屋大学名誉教授
318	索引 C	composition	composite function
319	索引 E	exchangability	exchangeability
319	索引 G	global optimal solution	globally optimal solution
319	索引 H	Hessian	Hessian matrix

320	索引 L	local optimal solution	locally optimal solution
320	索引 M		MAP estimation 60 (追記) MAP 推定 60, 66 (追記)